

**PCT**

WELTOORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM

Internationales Büro

INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICH NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE  
INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

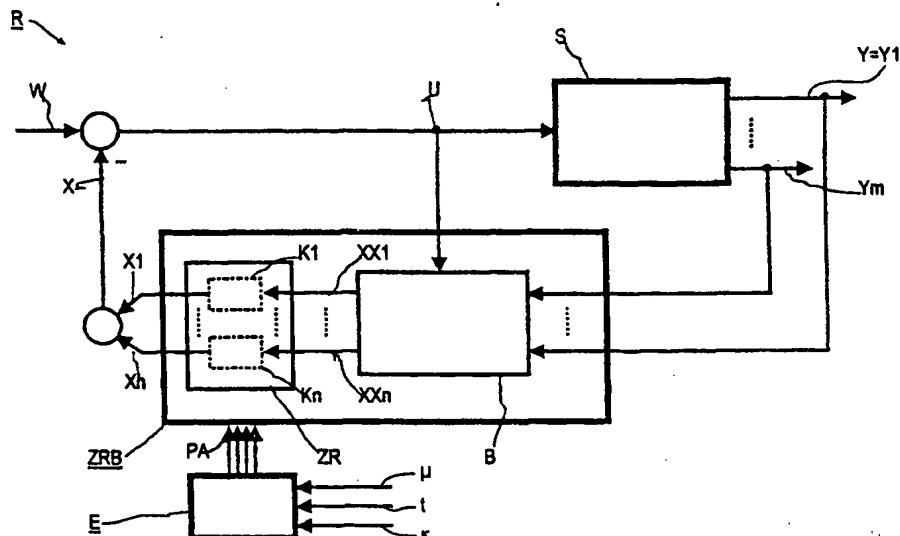
(51) Internationale Patentklassifikation <sup>6</sup> : <b>G05B 5/01</b>		A1	(11) Internationale Veröffentlichungsnummer: <b>WO 99/22276</b>
			(43) Internationales Veröffentlichungsdatum: <b>6. Mai 1999 (06.05.99)</b>
(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/DE98/03006		(81) Bestimmungsstaaten: US, europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).	
(22) Internationales Anmeldedatum: 12. Oktober 1998 (12.10.98)		Veröffentlicht <i>Mit internationalem Recherchenbericht. Vor Ablauf der für Änderungen der Ansprüche zugelassenen Frist; Veröffentlichung wird wiederholt falls Änderungen eintreffen.</i>	
(30) Prioritätsdaten: 197 47 125.0 24. Oktober 1997 (24.10.97) DE			
(71) Anmelder ( <i>für alle Bestimmungsstaaten ausser US</i> ): SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT [DE/DE]; Wittelsbacherplatz 2, D-80333 München (DE).			
(72) Erfinder; und			
(75) Erfinder/Anmelder ( <i>nur für US</i> ): ADAMY, Jürgen [DE/DE]; Birkenweg 1, D-91338 Igensdorf (DE). KÖNEMUND, Martin [DE/DE]; Arndtstrasse 13, D-90419 Nürnberg (DE).			
(74) Gemeinsamer Vertreter: SIEMENS AG; Postfach 22 16 34, D-80506 München (DE).			

(54) Title: METHOD FOR ADJUSTING THE CONTROL PARAMETERS OF A STATUS CONTROLLER

(54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUR EINSTELLUNG DER REGLERPARAMETER EINES ZUSTANDSREGELERS

## (57) Abstract

The invention relates to a method for adjusting the control parameters (PA, K1..Kn) of a status controller (ZRB) which forms a closed-loop control circuit (R) in conjunction with a controlled system. The control parameters (PA, K1..Kn) can only be modified in such a way that when the pole positions (P1..P5) of the closed-loop control circuit (R) are represented in a complex frequency range plane (SE, IM, RE) said adjustment causes the pole positions (P1..P5) to be displaced in an approximate manner along a semi-circular (K) and/or original beam (A1, A3) path. One of the advantages of the invention is that the inventive method enables the control parameters (PA, K1..n) of the status controller (ZRB) to be adjusted by pre-selecting clear technical adjustment parameters such as overshoot factor ( $\kappa$ ), settling time ( $\mu$ ) or adjustment time ( $t$ ).



JC625 U.S. PTO  
09/557874  
04/24/00